



EUROPEAN ROBOTICS WEEK

Brought to you by SPARC

Europejski Tydzień Robotyki –
Wydarzenie Centralne
Centrum Wykładowe
Politechniki Poznańskiej
14–16.11.2019

Czwartek 14.11.2019, Godz. 18:00
OFICJALNE OTWARCIE

Piątek 15.11.2019, Godz. 9:00–15:00
DZIEŃ DLA SZKÓŁ I GRUP ZORGANIZOWANYCH

Godziny	Opis	Język	Sala
9.00–15.00	Wystawa robotów przemysłowych, łazików marsjańskich, konstrukcji kół naukowych. Przestrzeń otwarta.	polski/angielski	hall
9.00–9.35	„Jak robot postrzega świat” Prezentacja czujników wykorzystywanych w robotyce. Pomiar siły, odległości, orientacji oraz systemy wizyjne. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
9.40–10.15	„Jak robot postrzega świat” Prezentacja czujników wykorzystywanych w robotyce. Pomiar siły, odległości, orientacji oraz systemy wizyjne. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
10.00–14.00	Warsztaty Arduino (4x45 min) Zapis drogą mailową, co godzinę, grupy 10 osób.	polski	121x
10.15–10.30	PRZERWA		
10.30–12.00	„Kobiety w robotyce i technologiach cyfrowych” Panel dyskusyjny na temat udziału kobiet w branży nowych technologii z udziałem przedstawicielek tego sektora ze Szwecji, Włoch, Finlandii, Rumunii, Bośni i Hercegowiny i Polski. Wykład otwarty – do 200 osób.	angielski	1
10.30–12.00	„Robotyka i sztuczna inteligencja – jak to działa” Zastosowanie metod sztucznej inteligencji w robotyce, wykład z dużą dozą multimedii. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
12.00–13.00	PRZERWA LUNCHOWA		
13.00–14.15	„Robotyka w szkole” Pomysły na pan-Europejskie obywatelskie projekty naukowe, spotkanie z gośćmi z Niemiec, Rumunii, Serbii, Włoch, Finlandii i Polski. Wykład otwarty – do 200 osób.	angielski	1
13.00–14.15	„Łaziki Marsjańskie” Studenci z Politechniki Świętokrzyskiej opowiedzą o tym, jak wygrali dwa międzynarodowe konkursy: w Stanach Zjednoczonych (University Rover Challenge) oraz w Europie (European Rover Challenge). Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
14.15–15.30	„Europa Środkowo-Wschodnia w robotyce” Prezentacje osiągnięć grup robotycznych z Czech, Rumunii i Polski. Dyskusja o tym, jak połączyć siły. Wykład otwarty – do 200 osób.	angielski	1
14.15–15.30	„Samochody autonomiczne – jakie technologie za tym stoją” Prezentacja przedstawiająca technologie stosowane w samochodach autonomicznych. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2

Sobota 16.11.2019, Godz. 9:00–15:00
DZIEŃ OTWARTY DLA PUBLICZNOŚCI

Godziny	Opis	Język	Sala
10.00–14.00	Warsztaty Arduino (4x45 min) Zapis drogą mailową, co godzinę, grupy 10 osób.	polski	121x
10.00–15.00	Warsztaty budowy robotów Lego (3x90min). Zapisy w recepcji, grupy 12 osób.	polski	
10.00–15.00	Wystawa robotów przemysłowych, łazików marsjańskich, konstrukcji kół naukowych. Przestrzeń otwarta.	polski/angielski	hall
10.00–11.15	„Łaziki Marsjańskie” Studenci z Politechniki Świętokrzyskiej opowiedzą o tym, jak wygrali dwa międzynarodowe konkursy: w Stanach Zjednoczonych (University Rover Challenge) oraz w Europie (European Rover Challenge). Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
10.00–11.15	„Europa Środkowo-Wschodnia w robotyce” Prezentacje osiągnięć grup robotycznych z Czech, Rumunii i Polski. Dyskusja o tym, jak połączyć siły. Wykład otwarty – do 200 osób.	angielski	1
11.15–11.30	PRZERWA		
11.30–12.05 12.10–12.45	„Jak robot postrzega świat” Prezentacja czujników wykorzystywanych w robotyce. Pomiar siły, odległości, orientacji oraz systemy wizyjne. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	1
11.30–12.45	„Robotyka i sztuczna inteligencja – jak to działa” Zastosowanie metod sztucznej inteligencji w robotyce, wykład z dużą dozą multimedii. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
12.45–13.00	PRZERWA		
13.00–14.15	„Samochody autonomiczne – jakie technologie za tym stoją” Prezentacja przedstawiająca technologie stosowane w samochodach autonomicznych. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	1
13.00–14.15	„Roboty mogą też latać” Prezentacja dotycząca dronów i ich zastosowań. Wykład otwarty – do 200 osób.	polski	2
14.30–15.00	Prezentacja projektów młodych konstruktorów.	polski	1
15.00–15.30	Podsumowanie i oficjalne zakończenie wydarzenia.	polski	1

MEDIA PATRONS:



SUPPORTING PARTNER:

